

Thema: Verhalten strömender Fluide (Flüssigkeiten, Gase)

Annahme:

Homogenes Medium mit beweglichen mikroskopischen Volumenelementen

Flüssigkeiten: (annähernd) inkompressibel, Dichte $\rho_{fl} \approx \text{konst.}$

Gase: kompressibel, Dichte $\rho_g \ll \rho_{fl}$, bestimmt durch Gasgesetz

Themen:

- Typen von Strömungen
- Quantitative Beschreibung des Strömungsfelds
- Druck in strömenden Fluiden
- Reibungskräfte in Fluiden

Link zur Evaluation
der Vorlesung auf
Homepage
Losung/TAN: V34RV

Kräfte auf Volumenelement ΔV des Fluids:

- Räumliche Variation im Druck: $\vec{F}_p = -\vec{\nabla}p \cdot \Delta V$
- Schwerkraft: $\vec{F}_g = \Delta m \cdot \vec{g} = \Delta V \cdot \rho \cdot \vec{g}$
- Reibungskräfte \vec{F}_R bei räumlicher Variation in Fließgeschwindigkeit.

Abhängig von Zähigkeit (Viskosität η) des Fluids.

Für ideale Flüssigkeiten ist $\eta = 0$.

→ Newtonsche Bewegungsgleichung für Massenelement $\Delta m = \rho \cdot \Delta V$:

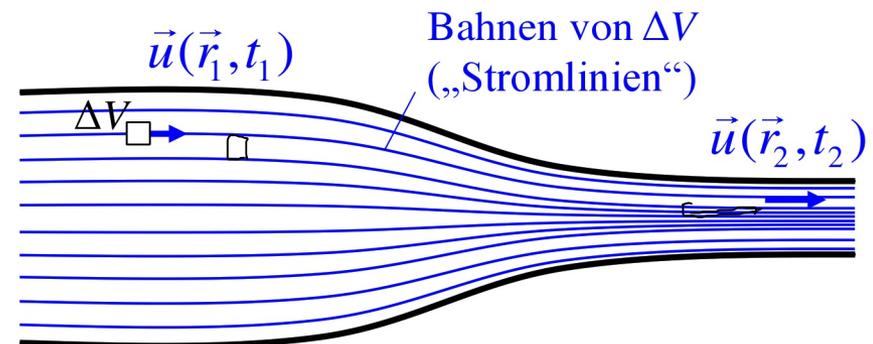
$$\vec{F} = \vec{F}_p + \vec{F}_g + \vec{F}_R = \Delta m \cdot \frac{d^2}{dt^2} \vec{r} = \Delta V \cdot \rho \cdot \frac{d}{dt} \vec{u}$$

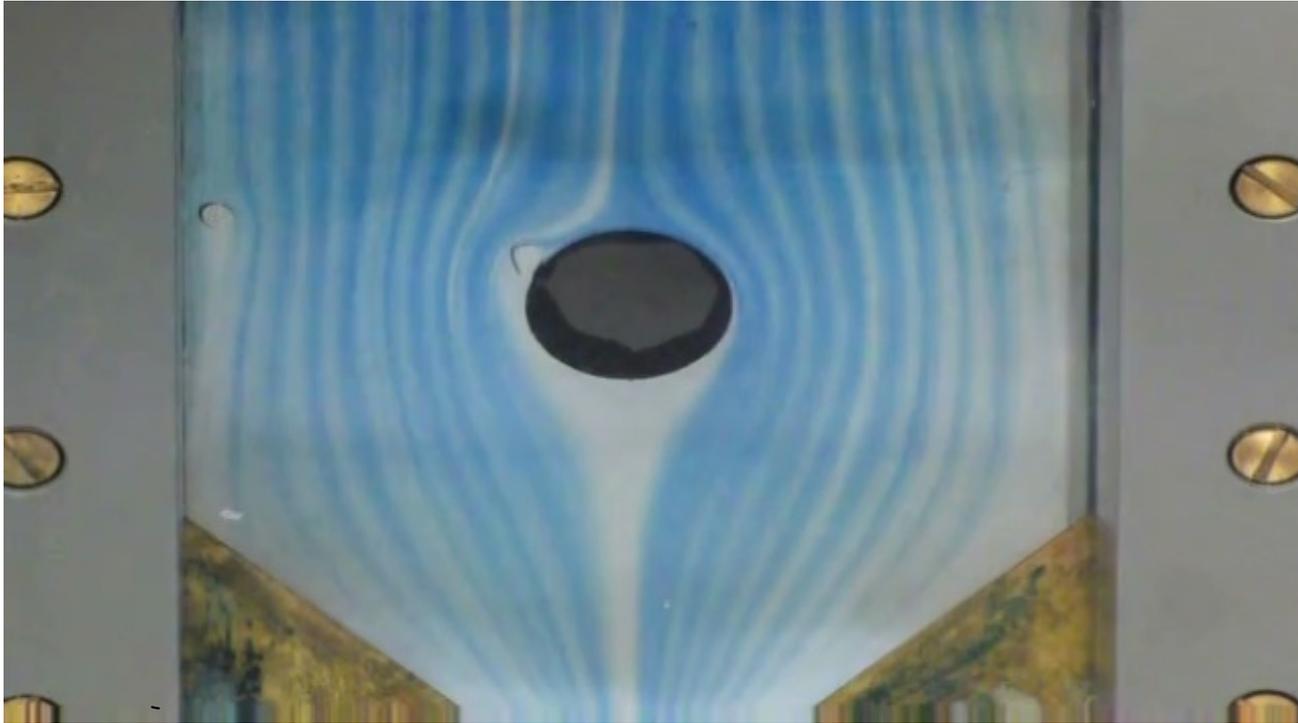
wobei \vec{u} die Strömungsgeschwindigkeit ist.

Ist das Geschwindigkeitsfeld $\vec{u}(\vec{r}, t) = \vec{u}(\vec{r}) =$ zeitlich konstant spricht man von stationärer Strömung.

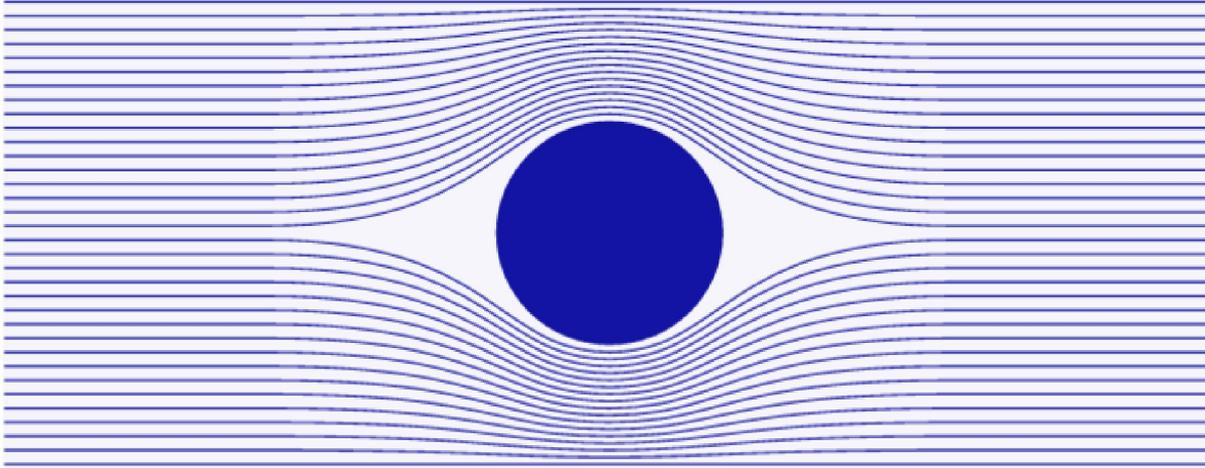
In diesem Fall ist die Bahn von ΔV

$$\vec{r}(t) \parallel \vec{u}(\vec{r})$$

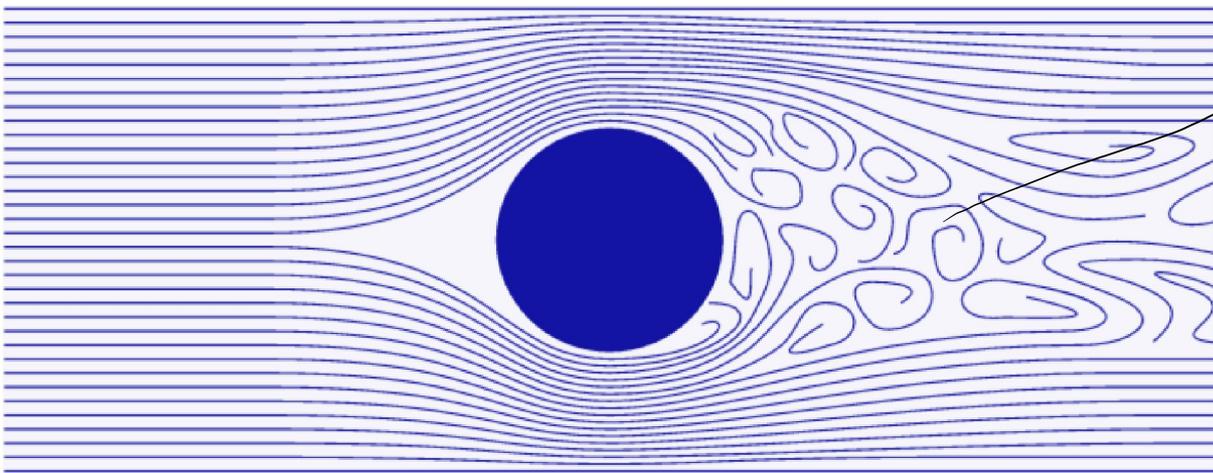




Laminare Strömung: parallele Stromlinien



Turbulente Strömung: Verwirbelung der Stromlinien



$$\vec{u} = u(\vec{r}, t)$$

Die substantielle Beschleunigung ist die totale Änderung der Geschwindigkeit eines Flüssigkeitselements aufgrund:

1. Zeitlicher Änderung von \vec{u} am gleichen Ort (nur bei nichtstationären Strömungen)
2. Änderungen aufgrund der Ortsabhängigkeit von \vec{u}

Für die x Komponente von \vec{u} (und analog y und z Komponente) gilt dann: $u_x = (t, x, y, z)$

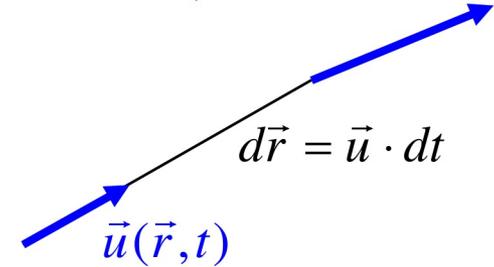
$$\frac{du_x}{dt} = \frac{\partial u_x}{\partial t} + \frac{\partial u_x}{\partial x} \frac{dx}{dt} + \frac{\partial u_x}{\partial y} \frac{dy}{dt} + \frac{\partial u_x}{\partial z} \frac{dz}{dt} = \frac{\partial u_x}{\partial t} + \frac{\partial u_x}{\partial x} u_x + \frac{\partial u_x}{\partial y} u_y + \frac{\partial u_x}{\partial z} u_z$$

Die Gleichungen für die 3 Komponenten lassen sich zusammenfassen als:

$$\frac{d\vec{u}}{dt} = \frac{\partial \vec{u}}{\partial t} + \frac{\partial \vec{u}}{\partial x} u_x + \frac{\partial \vec{u}}{\partial y} u_y + \frac{\partial \vec{u}}{\partial z} u_z = \frac{\partial \vec{u}}{\partial t} + (\vec{u} \cdot \text{grad}) \vec{u}$$

Für jede Komponente von u Skalarprodukt aus Vektor u und Gradient dieser Komponente

$$\vec{u} + d\vec{u} = \vec{u}(\vec{r} + \vec{u} \cdot dt, t + dt)$$



Die substantielle Beschleunigung ist die totale Änderung der Geschwindigkeit eines Flüssigkeitselements aufgrund:

1. Zeitlicher Änderung von \vec{u} am gleichen Ort (nur bei nichtstationären Strömungen)
2. Änderungen aufgrund der Ortsabhängigkeit von \vec{u}

Für die x Komponente von \vec{u} (und analog y und z Komponente) gilt dann:

$$\frac{du_x}{dt} = \frac{\partial u_x}{\partial t} + \frac{\partial u_x}{\partial x} \frac{dx}{dt} + \frac{\partial u_x}{\partial y} \frac{dy}{dt} + \frac{\partial u_x}{\partial z} \frac{dz}{dt} = \frac{\partial u_x}{\partial t} + \frac{\partial u_x}{\partial x} u_x + \frac{\partial u_x}{\partial y} u_y + \frac{\partial u_x}{\partial z} u_z$$

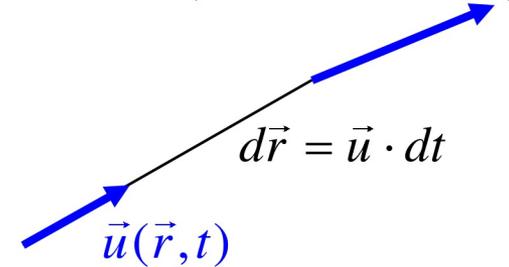
Die Gleichungen für die 3 Komponenten lassen sich zusammenfassen als:

$$\frac{d\vec{u}}{dt} = \frac{\partial \vec{u}}{\partial t} + \frac{\partial \vec{u}}{\partial x} u_x + \frac{\partial \vec{u}}{\partial y} u_y + \frac{\partial \vec{u}}{\partial z} u_z = \frac{\partial \vec{u}}{\partial t} + (\vec{u} \cdot \text{grad}) \vec{u} = \frac{\partial \vec{u}}{\partial t} + \underbrace{(\vec{u} \cdot \vec{\nabla})}_{\vec{u} \cdot \vec{\nabla}} \vec{u}$$

$$\vec{\nabla} \vec{u} = \begin{pmatrix} \frac{\partial u_x}{\partial x} & \frac{\partial u_x}{\partial y} & \frac{\partial u_x}{\partial z} \\ \frac{\partial u_y}{\partial x} & \frac{\partial u_y}{\partial y} & \frac{\partial u_y}{\partial z} \\ \frac{\partial u_z}{\partial x} & \frac{\partial u_z}{\partial y} & \frac{\partial u_z}{\partial z} \end{pmatrix}$$

ist der Vektorgradient des Geschwindigkeitsfeldes

$$\vec{u} + d\vec{u} = \vec{u}(\vec{r} + \vec{u} \cdot dt, t + dt)$$



Ideale Flüssigkeit:

$$\vec{F} = \vec{F}_p + \vec{F}_g = -\vec{\nabla}p \cdot \Delta V + \Delta V \cdot \rho \cdot \vec{g} = \Delta V \cdot \rho \cdot \frac{d}{dt} \vec{u}$$

$$\frac{d\vec{u}}{dt} = \frac{\partial \vec{u}}{\partial t} + (\vec{u} \cdot \vec{\nabla}) \vec{u} = \vec{g} - \frac{1}{\rho} \vec{\nabla}p ; \text{Eulergleichung}$$

Strömung einer Flüssigkeit durch Röhre mit variablem Querschnitt A :

Für den Massenfluss durch die Fläche A gilt:

$$\frac{dM}{dt} = \rho A_1 u_{x1} = \rho A_2 u_{x2}$$

Inkompressible Flüssigkeiten ($\rho = \text{konst.}$):

$$\frac{u_{x1}}{u_{x2}} = \frac{A_2}{A_1} \quad u_{x1} \cdot A_1 = u_{x2} \cdot A_2$$

Der Massenfluss pro (senkrecht dazu stehende) Flächeneinheit ist die

Massenflussdichte $\vec{j} = \rho \vec{u}$

Der Massenfluss durch eine Fläche A ist damit

$$\frac{dM}{dt} = \vec{j} \cdot \vec{A}; \quad \vec{A} = A \cdot \vec{e}_A \quad \vec{e}_A \perp A$$

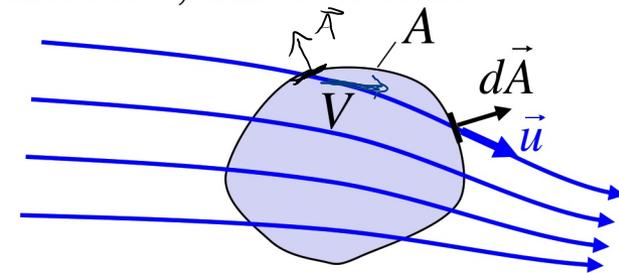
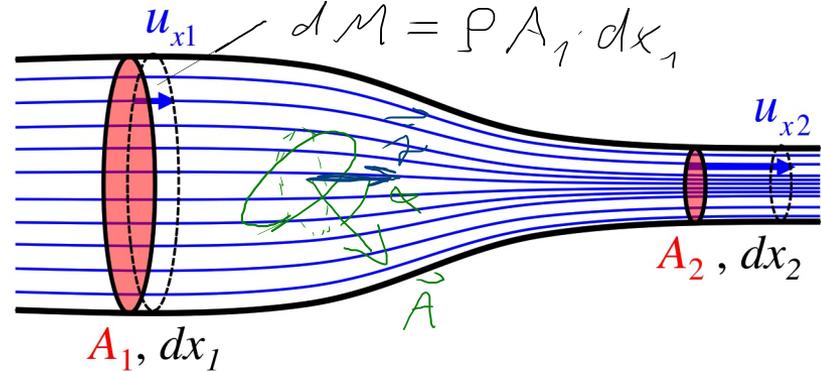
Allgemein gilt für ein beliebig geformtes Flüssigkeitsvolumen V , das von einer Oberfläche A umschlossen ist:

$$\frac{\partial M}{\partial t} = \frac{\partial}{\partial t} \int_V \rho \cdot dV = - \int_A \vec{j} \cdot d\vec{A} = - \int_A \rho \vec{u} \cdot d\vec{A}$$



$$= - \int_V \text{div}(\rho \vec{u}) dV$$

$$M = \int_V \rho dV$$



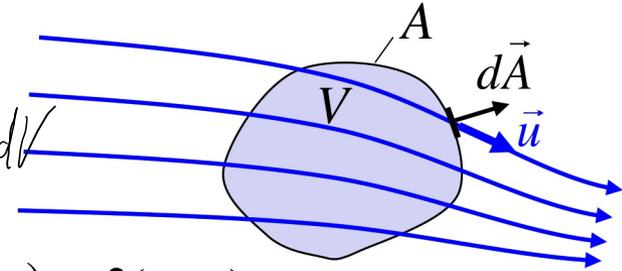
Allgemein gilt für ein beliebig geformtes Flüssigkeitsvolumen V , das von einer Oberfläche A umschlossen ist:

$$\frac{\partial M}{\partial t} = \frac{\partial}{\partial t} \int_V \rho \cdot dV = - \int_A \vec{j} \cdot d\vec{A} = - \int_A \rho \vec{u} \cdot d\vec{A} = - \int_V \operatorname{div}(\rho \cdot \vec{u}) dV$$

→ **Kontinuitätsgleichung:**

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \operatorname{div}(\rho \vec{u}) \equiv \frac{\partial \rho}{\partial t} + \vec{\nabla} \cdot (\rho \vec{u}) \equiv \frac{\partial \rho}{\partial t} + \frac{\partial(\rho u_x)}{\partial x} + \frac{\partial(\rho u_y)}{\partial y} + \frac{\partial(\rho u_z)}{\partial z} = 0$$

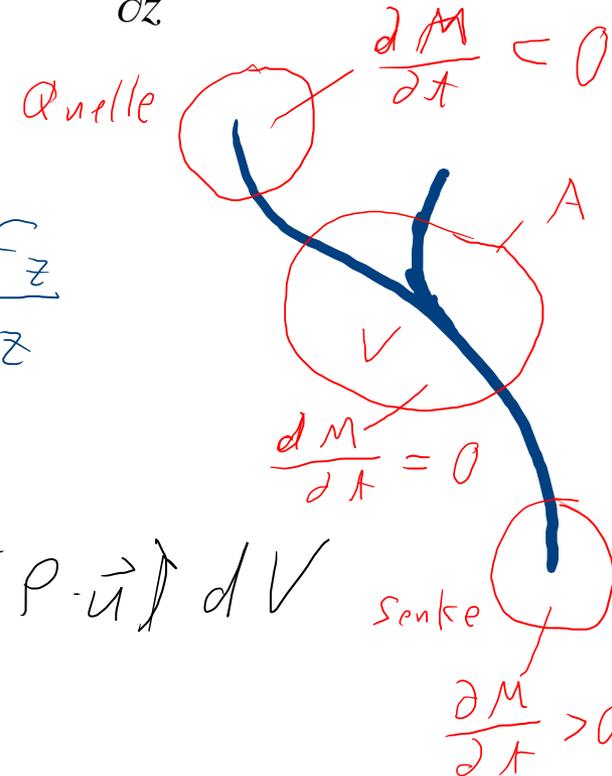
Inkompressible Flüssigkeiten: $\operatorname{div}(\vec{u}) = 0$



$$\operatorname{div}(\vec{F}) \equiv \vec{\nabla} \cdot \vec{F} \equiv \frac{\partial F_x}{\partial x} + \frac{\partial F_y}{\partial y} + \frac{\partial F_z}{\partial z}$$

zeitlich unveränderliches Volumen:

$$\frac{\partial}{\partial t} \int_V \rho \cdot dV = \int_V \frac{\partial}{\partial t} \rho dV = - \int_V \operatorname{div}(\rho \cdot \vec{u}) dV$$



Für eine ideale Flüssigkeit bleibt die Gesamtenergie eines durch ein Rohr strömenden Volumenelements erhalten:

$$p_1 \cdot V_1 + \rho \cdot g \cdot h_1 \cdot V_1 + \frac{1}{2} \rho \cdot u_1^2 \cdot V_1 = p_2 \cdot V_2 + \rho \cdot g \cdot h_2 \cdot V_2 + \frac{1}{2} \rho \cdot u_2^2 \cdot V_2 = \text{konst.}$$

Dabei ist $h_{1,2}$ die Höhe und $u_{1,2}$ die Strömungsgeschwindigkeit an den Orten 1 und 2.

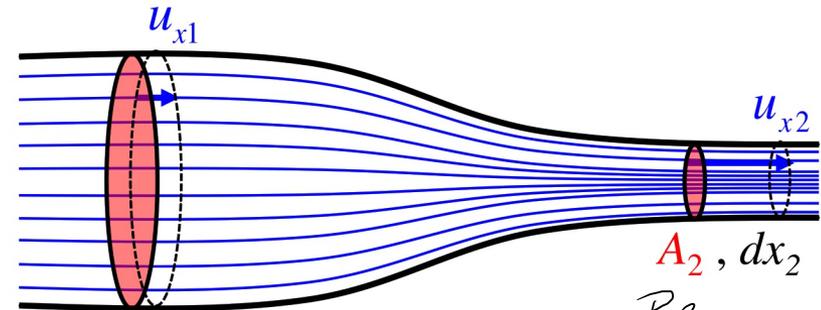
Für inkompressible Flüssigkeiten ist $V_1 = V_2 = V$ und es gilt die Erhaltung des Gesamtdrucks p_0 , bestehen aus **(Bernoulli-Gleichung)**:

$$p_1 + \rho \cdot g \cdot h_1 + \frac{1}{2} \rho \cdot u_1^2 = p_2 + \rho \cdot g \cdot h_2 + \frac{1}{2} \rho \cdot u_2^2 = p_0 = \text{konst.}$$

$p_1 \equiv$ statischer Druck

$\rho \cdot g \cdot h \equiv$ hydrostatischer Druck

$\frac{1}{2} \rho \cdot u^2 \equiv$ Staudruck



$$\begin{aligned} P_1 \\ \Delta W_1 &= F_1 \cdot \Delta x_1 \\ &= p_1 \cdot A_1 \cdot \Delta x_1 \\ &= p_1 \cdot V_1 \end{aligned}$$

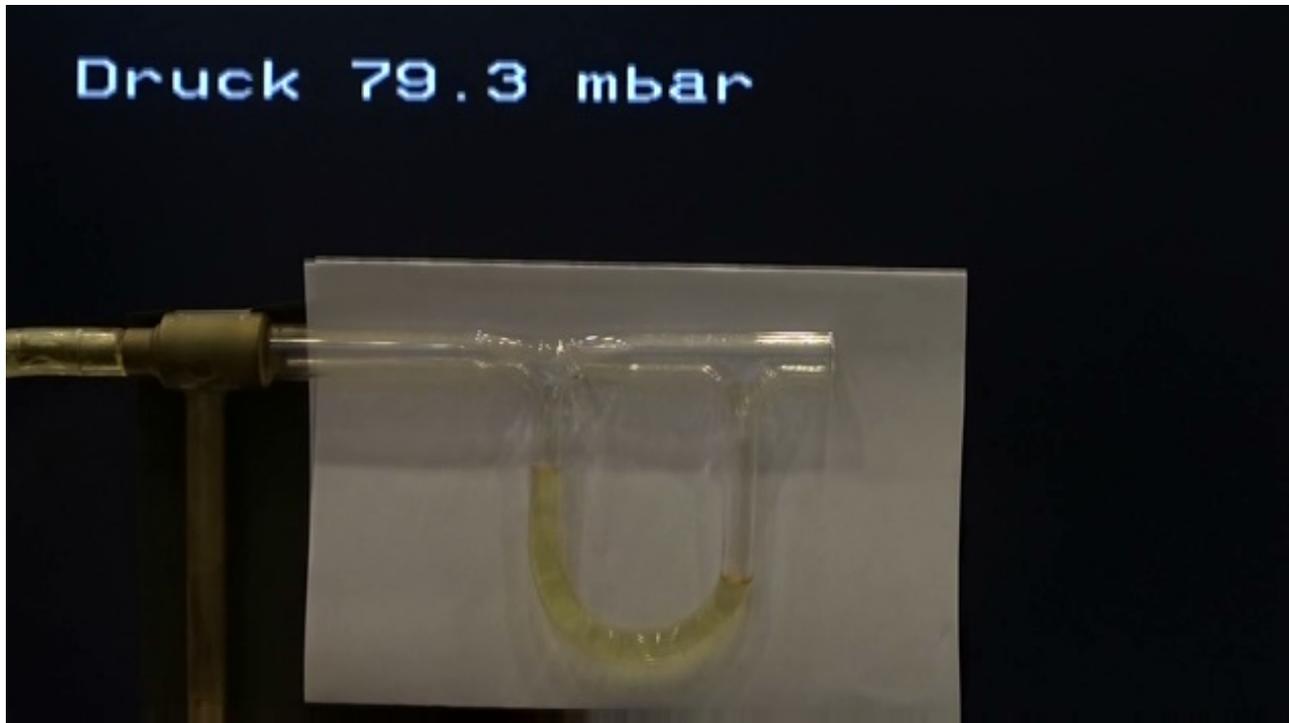
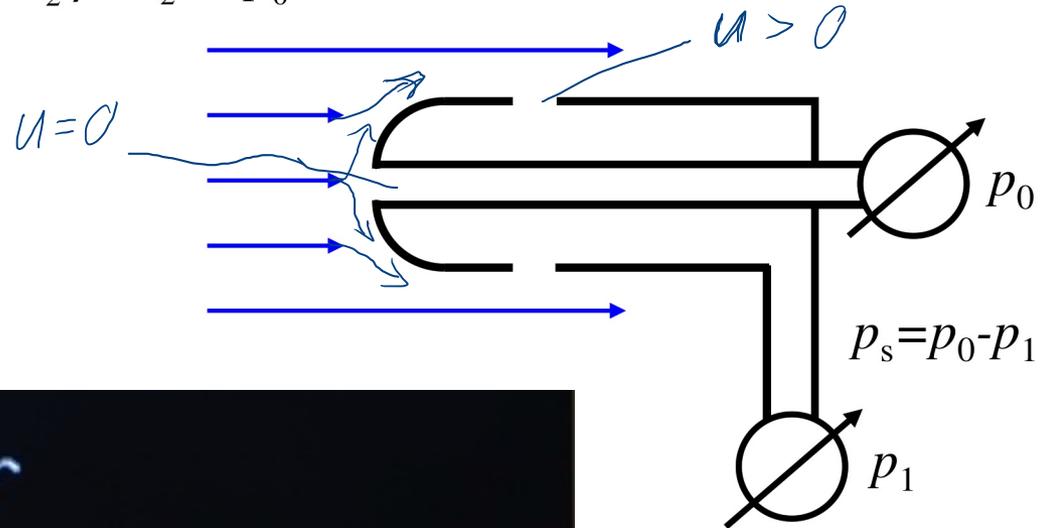
$$\begin{aligned} P_2 \\ \Delta W_2 &= p_2 \cdot A_2 \cdot \Delta x_2 \\ &= p_2 \cdot V_2 \end{aligned}$$

$$p_1 + \cancel{\rho \cdot g \cdot h_1} + \frac{1}{2} \rho \cdot u_1^2 = p_2 + \cancel{\rho \cdot g \cdot h_2} + \frac{1}{2} \rho \cdot u_2^2 = p_0 = \text{konst.}$$

$p_1 \equiv$ statischer Druck

$\rho \cdot g \cdot h \equiv$ hydrostatischer Druck

$\frac{1}{2} \rho \cdot u^2 \equiv$ Staudruck



$B_s: \text{Luft, } 1 \text{ bar}$
 $\rho = 1,3 \text{ kg/m}^3$
 $u = 90 \text{ km/h} = 25 \frac{\text{m}}{\text{s}}$
 $p_1 = p_0 - \frac{1}{2} \rho u^2$
 $= 0,996 \text{ bar}$

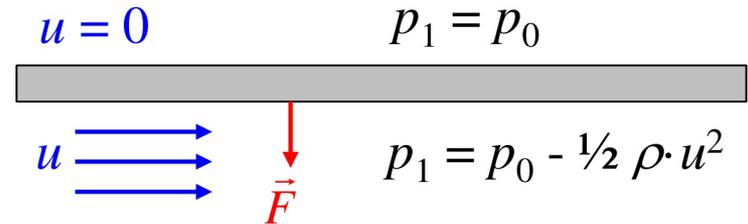
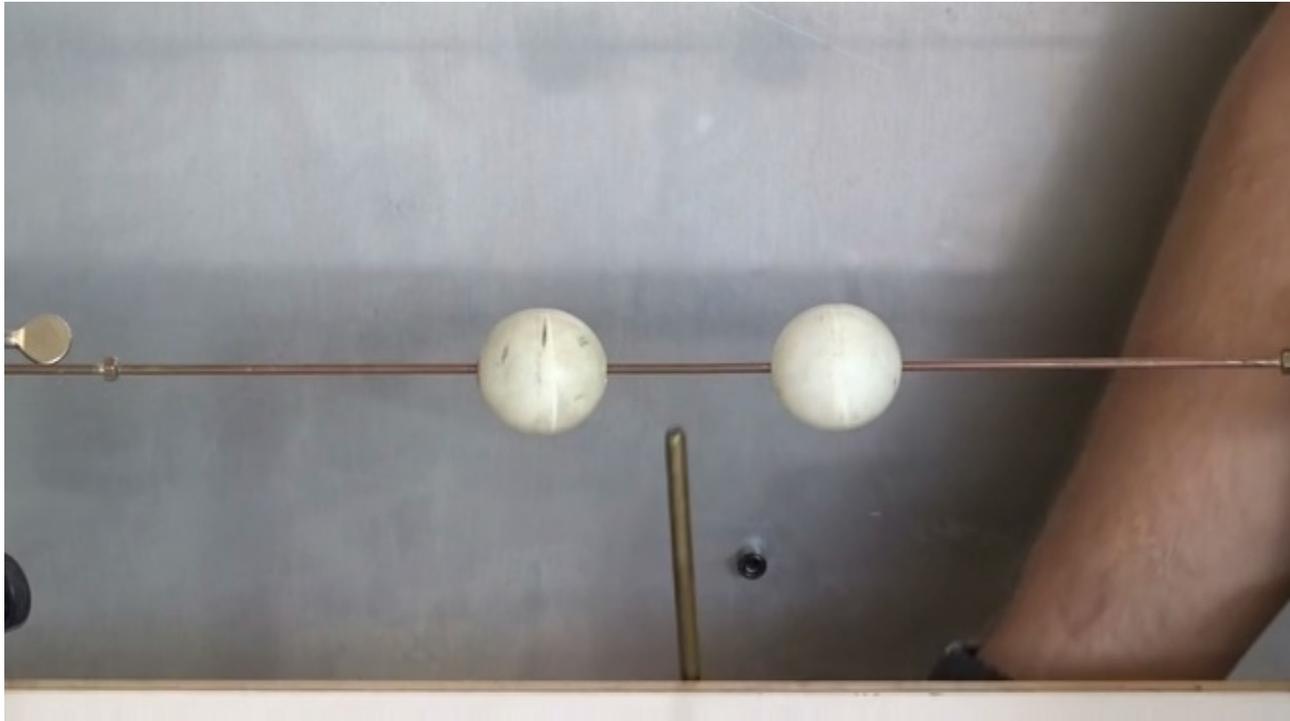
$$p_1 + \cancel{\rho \cdot g \cdot h_1} + \frac{1}{2} \rho \cdot u_1^2 = p_2 + \cancel{\rho \cdot g \cdot h_2} + \frac{1}{2} \rho \cdot u_2^2 = p_0 = \text{konst.}$$

$p_1 \equiv$ statischer Druck

$\rho \cdot g \cdot h \equiv$ hydrostatischer Druck

$\frac{1}{2} \rho \cdot u^2 \equiv$ Staudruck

Hydrodynamische Anziehung:



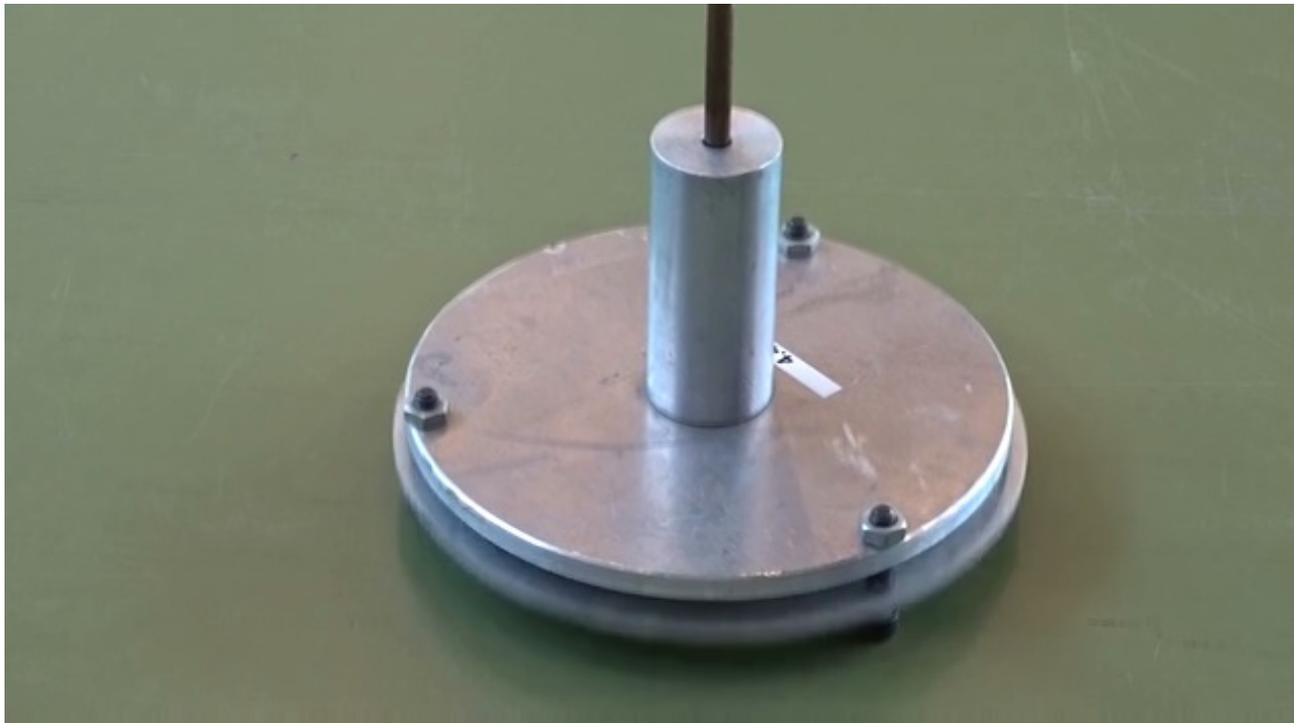
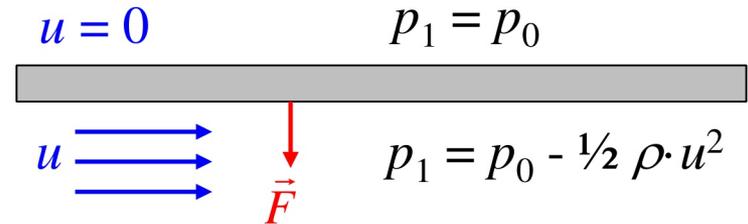
$$p_1 + \rho \cdot g \cdot h_1 + \frac{1}{2} \rho \cdot u_1^2 = p_2 + \rho \cdot g \cdot h_2 + \frac{1}{2} \rho \cdot u_2^2 = p_0 = \text{konst.}$$

$p_1 \equiv$ statischer Druck

$\rho \cdot g \cdot h \equiv$ hydrostatischer Druck

$\frac{1}{2} \rho \cdot u^2 \equiv$ Staudruck

Hydrodynamisches Paradoxon:



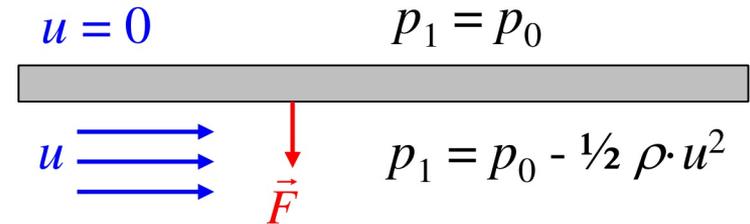
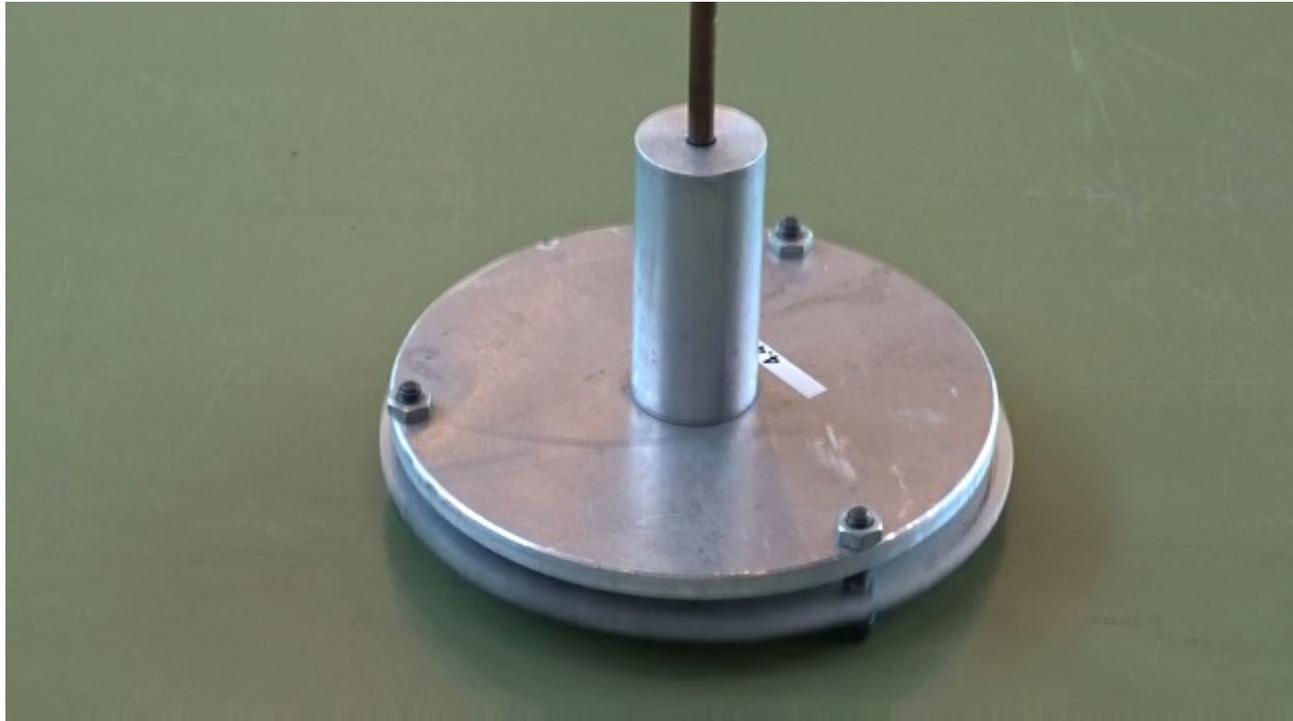
$$p_1 + \rho \cdot g \cdot h_1 + \frac{1}{2} \rho \cdot u_1^2 = p_2 + \rho \cdot g \cdot h_2 + \frac{1}{2} \rho \cdot u_2^2 = p_0 = \text{konst.}$$

$p_1 \equiv$ statischer Druck

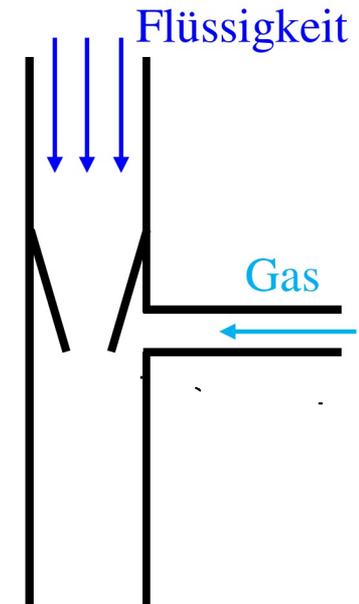
$\rho \cdot g \cdot h \equiv$ hydrostatischer Druck

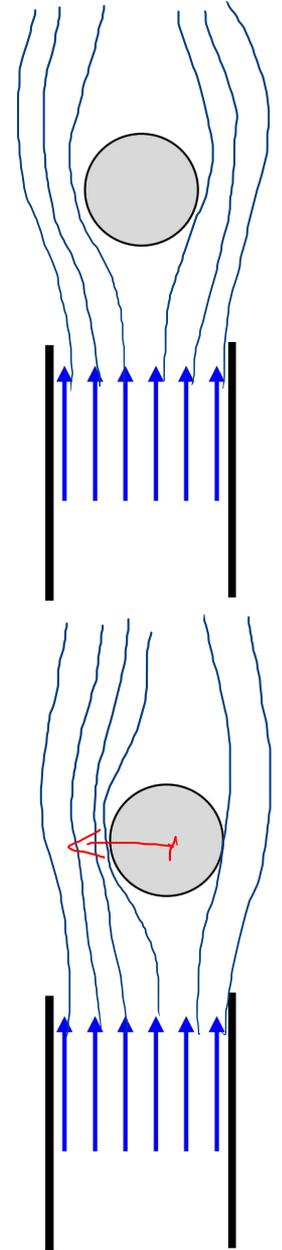
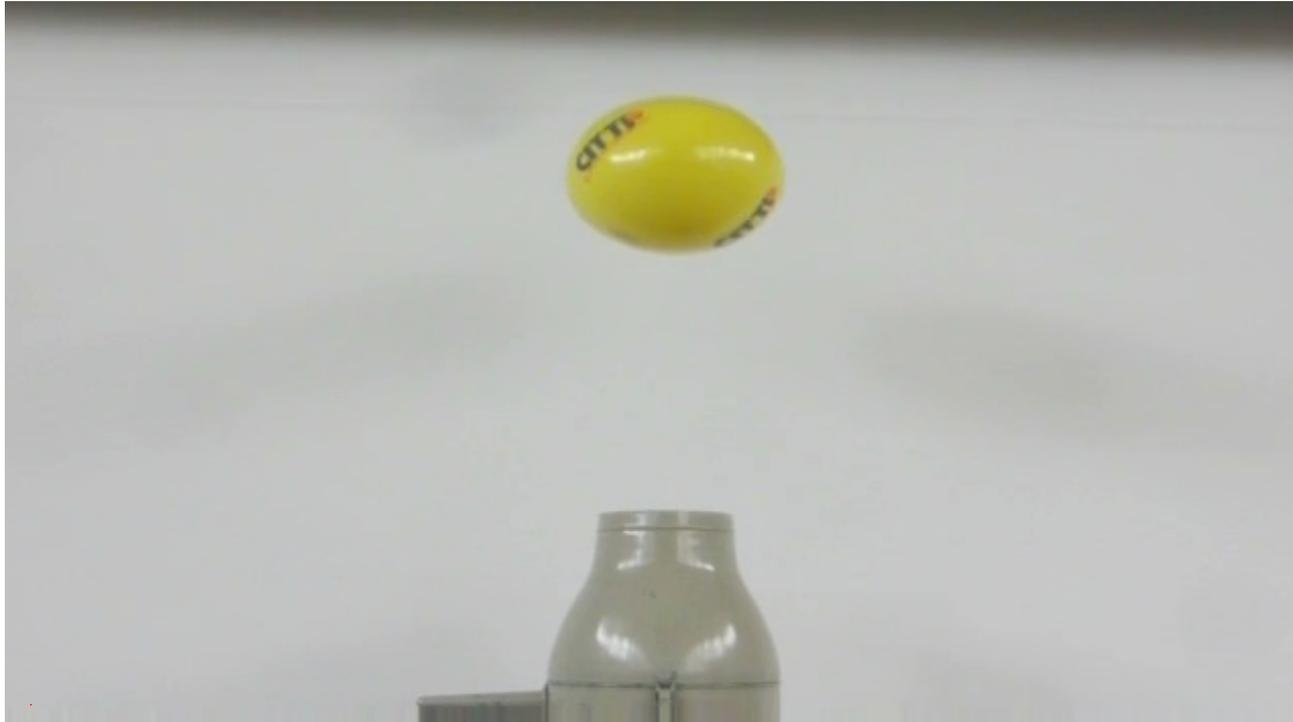
$\frac{1}{2} \rho \cdot u^2 \equiv$ Staudruck

Hydrodynamisches Paradoxon:



Pumpe:



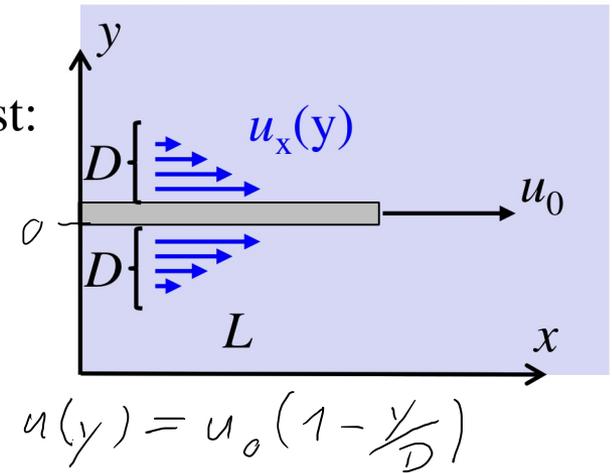


Auf eine Platte, die sich durch die Flüssigkeit bewegt, wirkt pro Fläche A eine Reibungskraft, die proportional zum räumliche Abfall der induzierten Geschwindigkeit ist:

Impuls $P_x = \rho \cdot \Delta V \cdot u_x$

$$\frac{1}{A} \frac{dP_x}{dt} \propto \frac{dP_x}{dy} \propto \frac{du_x}{dy}$$

Reibungskraft



Dicke der Grenzschicht $D =$
 Verschiebung Platte um $L \Rightarrow$
 $W_R = -F_R \cdot L = \eta A L \left| \frac{du}{dy} \right| = \eta A L \frac{u_0}{D}$

Mitbewegung von Schicht der Dicke dy

$$dm = \rho A dy$$

$$\rightarrow dE_{kin} = \frac{1}{2} u^2 dm$$

$$E_{kin} = 2 \cdot \int_0^D \frac{1}{2} u_0^2 \rho A \left(1 - \frac{y}{D}\right)^2 dy = \frac{1}{3} \rho A D u_0^2$$

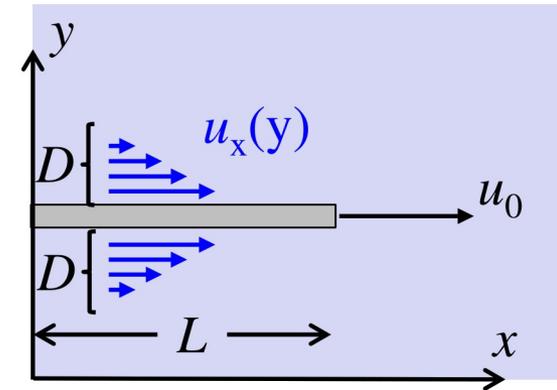
$$E_{kin} < W_R \Rightarrow D < \left(\frac{3 \eta L}{\rho u_0} \right)^{1/2}$$

Auf eine Platte, die sich durch die Flüssigkeit bewegt, wirkt pro Fläche A eine Reibungskraft, die proportional zum räumliche Abfall der induzierten Geschwindigkeit ist:

$$\frac{F_R}{A} = -\eta \left| \frac{du_x}{dy} \right|$$

$\eta \equiv$ dynamische Zähigkeit bzw. Viskosität, $[\eta] = 1 \text{ N s m}^{-2}$

$\eta / 10^{-3} \text{ N s m}^{-2}$	0°C	20°C	40°C
Wasser	1,792	1,002	0,653
Glyzerin	12100	1480	238



Aufgrund der Viskosität wird in einer Grenzschicht der Dicke $D \approx \sqrt{\frac{\eta L}{\rho u_0}}$

Flüssigkeit von der Platte mitgezogen. In dieser Grenzschicht fällt die Geschwindigkeit kontinuierlich auf Null ab.

Strömung in x-Richtung, deren Geschwindigkeit sich nur entlang der y-Richtung ändert:

$$u_x = u_x(y); \quad \frac{\partial u_x}{\partial x} = 0; \quad \frac{\partial u_x}{\partial z} = 0$$

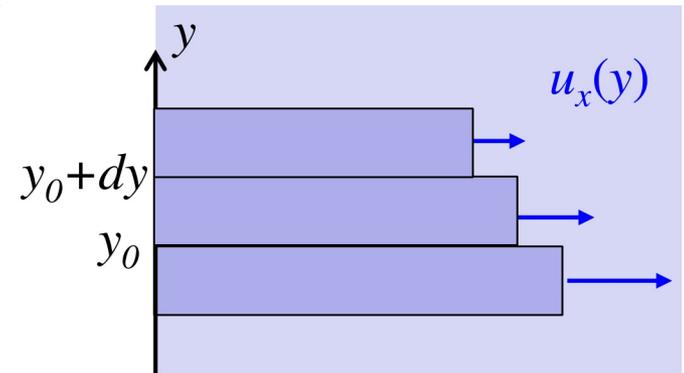
$$u_x(y_0 + dy) = u_x(y_0) + \left. \frac{\partial u_x}{\partial y} \right|_{y_0} \cdot dy + \dots$$

Netto-Reibungskraft auf $dA = dx \cdot dz$

$$dF_{R,x} = F_{R,x}(y_0 + dy) - F_{R,x}(y_0)$$

$$= \eta \cdot dx \cdot dz \left(\left. \frac{\partial u_x}{\partial y} \right|_{y_0 + dy} - \left. \frac{\partial u_x}{\partial y} \right|_{y_0} \right)$$

$$= \eta \cdot dx \cdot dz \cdot \frac{\partial^2 u_x}{\partial y^2} dy = \eta \cdot dV \cdot \frac{\partial^2 u_x}{\partial y^2}$$



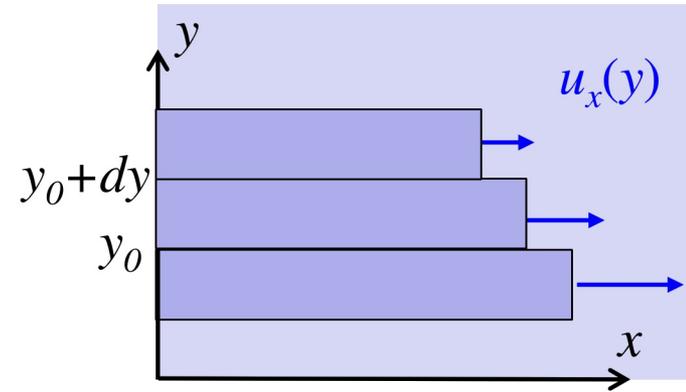
$$\frac{df}{dy} = \frac{f(y+dy) - f(y)}{dy}$$

Die Reibungskraft, die auf ein Volumenelement dV der Flüssigkeit wirkt, das sich in x-Richtung bewegt, ist gegeben durch ($\Delta \equiv$ Laplace-Operator):

$$dF_{R,x} = \eta \cdot dV \cdot \Delta u_x = \eta \cdot dV \cdot \left(\frac{\partial^2 u_x}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u_x}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 u_x}{\partial z^2} \right)$$

Für beliebige Strömungsrichtung $\vec{u} = (u_x, u_y, u_z)$ gilt:

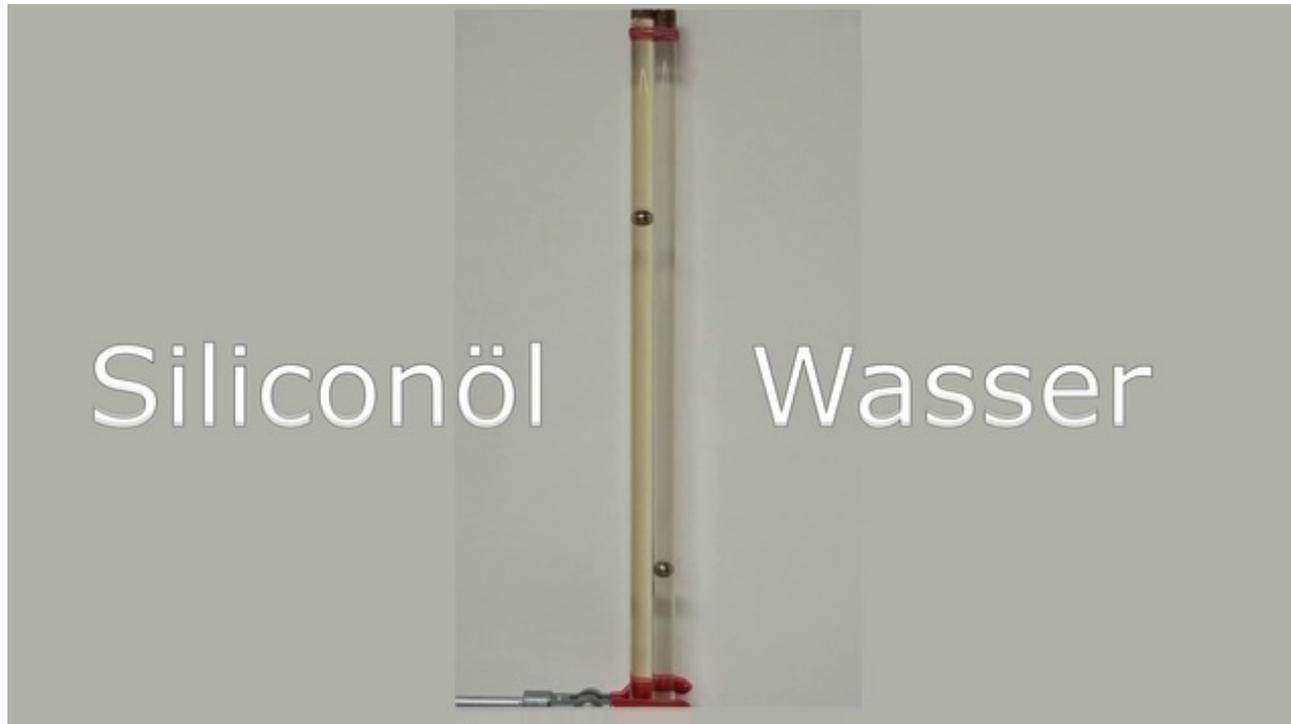
$$d\vec{F}_R = \eta \cdot dV \cdot \Delta \vec{u} \quad \text{bzw. für ein makroskopisches Volumen } V: \quad \vec{F}_R = \eta \cdot \int_V \Delta \vec{u} \, dV$$



Stokesche Reibung:

Reibungskraft auf Kugel mit Radius R_K , die sich mit Geschwindigkeit u durch Medium der Viskosität η bewegt:

$$\vec{F}_R \approx -6\pi \eta \cdot R_K \cdot \vec{u}$$



Strömung, die aufgrund einer Druckdifferenz Δp durch ein zylindrisches Rohr der Länge L und des Radius R fließt:

Kraft auf Zylinder

$$F_p = \pi \cdot r^2 \Delta p$$

$$F_R = -\eta \cdot 2\pi r L \cdot \frac{du}{dr}$$

Stationärer Fluss: $F_R = F_p$

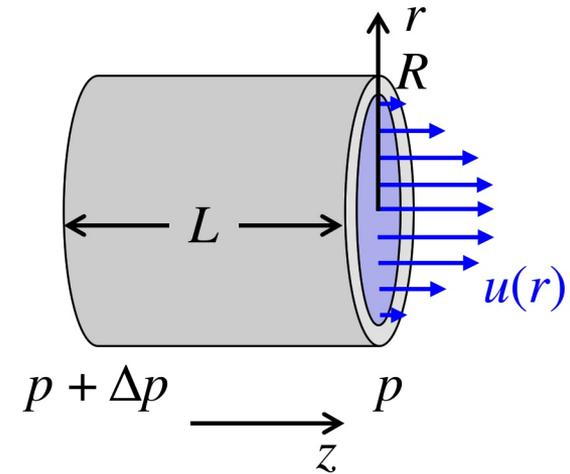
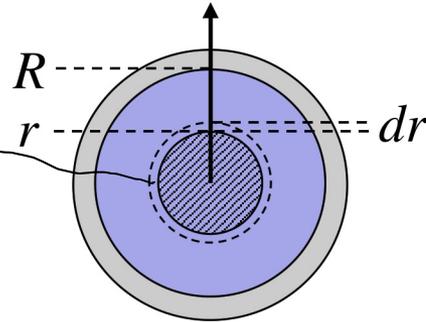
$$-\eta \cdot 2\pi r L \frac{du}{dr} = \pi r^2 \Delta p$$

$$\frac{du}{dr} = -\frac{\Delta p r}{2L\eta}$$

$$u(r) = -\int_R^r \frac{\Delta p r'}{2L\eta} dr' = \frac{\Delta p}{4\eta L} (R^2 - r^2)$$

$$d\dot{V} = 2\pi r \cdot dr \cdot u(r)$$

$$\dot{V} = \int_0^R 2\pi r' \frac{\Delta p}{4\eta L} (R^2 - r'^2) dr' = \frac{\pi R^4 \Delta p}{8\eta L}$$

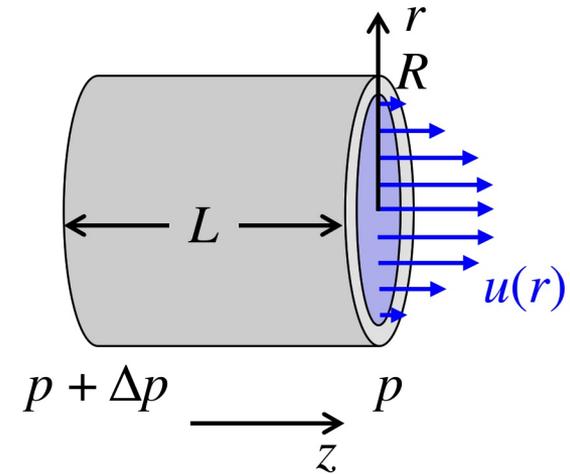


Eine Strömung, die aufgrund einer Druckdifferenz Δp durch ein Rohr der Länge L und des Radius R fließt, besitzt ein paraboloides Geschwindigkeitsprofil:

$$u(r) = \frac{\Delta p}{4\eta L} \cdot (R^2 - r^2)$$

Der Fluss durch dieses Rohr ist durch das Hagen-Poiseulle Gesetz gegeben:

$$\frac{dV}{dt} = \frac{\pi R^4 \Delta p}{8\eta L} = \frac{\pi R^4}{8\eta} \cdot \frac{\partial p}{\partial z}$$



Bs.: Wasser : $\eta \approx 10^{-3} \text{ N s m}^{-2}$

$r = 1 \text{ mm}$; $\dot{V} = 1 \frac{\text{ml}}{\text{s}} = 10^{-6} \frac{\text{m}^3}{\text{s}}$, $L = 1 \text{ m}$

$\Rightarrow \Delta p \approx 2500 \text{ Pa} \approx \frac{1}{4} \text{ bar}$

Durch Ergänzung der Euler Gleichung um die Reibungskraft erhält man die allgemeine Bewegungsgleichung eines Volumenelements dV des Fluids, die als die Navier-Stokes Gleichung bezeichnet wird:

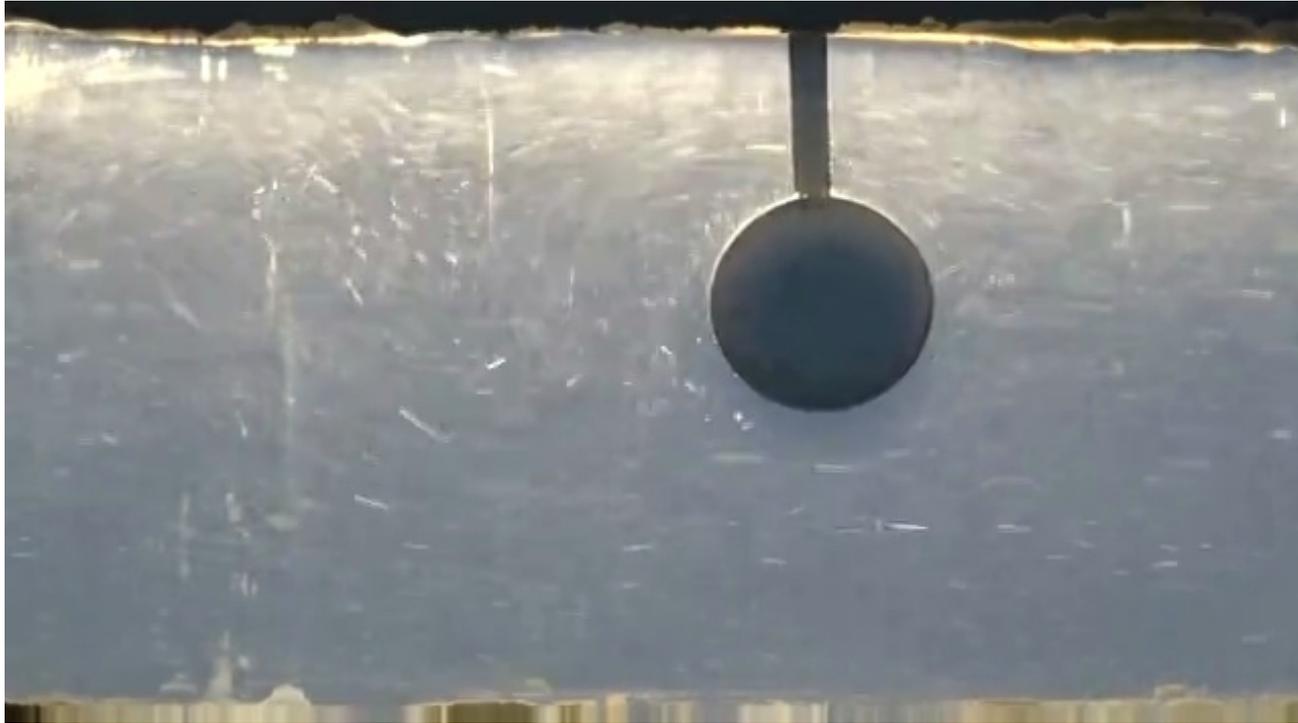
$$\rho \left[\frac{\partial \vec{u}}{\partial t} + (\vec{u} \cdot \vec{\nabla}) \vec{u} \right] = \rho \vec{g} - \vec{\nabla} p + \eta \Delta \vec{u}$$

Der Term $(\vec{u} \cdot \vec{\nabla}) \vec{u}$ kann auch geschrieben werden als:

$$(\vec{u} \cdot \vec{\nabla}) \vec{u} \equiv \frac{1}{2} \text{grad}(u^2) - \vec{u} \times \text{rot } \vec{u}$$

Dabei ist die Rotation von \vec{u} definiert als:

$$\text{rot } \vec{u} \equiv \vec{\nabla} \times \vec{u} = \begin{pmatrix} \frac{\partial u_z}{\partial y} - \frac{\partial u_y}{\partial z} \\ \frac{\partial u_x}{\partial z} - \frac{\partial u_z}{\partial x} \\ \frac{\partial u_y}{\partial x} - \frac{\partial u_x}{\partial y} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{\partial}{\partial x} \\ \frac{\partial}{\partial y} \\ \frac{\partial}{\partial z} \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} u_x \\ u_y \\ u_z \end{pmatrix}$$



Bei hinreichend hoher Geschwindigkeit bilden sich hinter umströmten Hindernissen Wirbel aus.

Wirbelkern:

Starre Rotation der Flüssigkeitsscheibe mit konstanter Winkelgeschwindigkeit ω : $\vec{u} = \vec{\omega} \times \vec{r}$

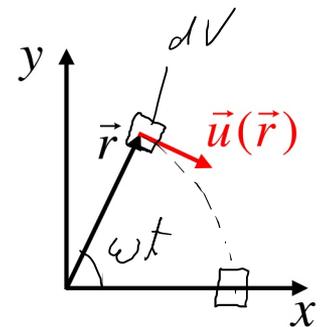
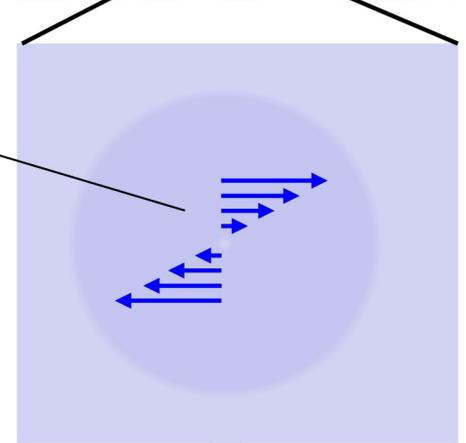
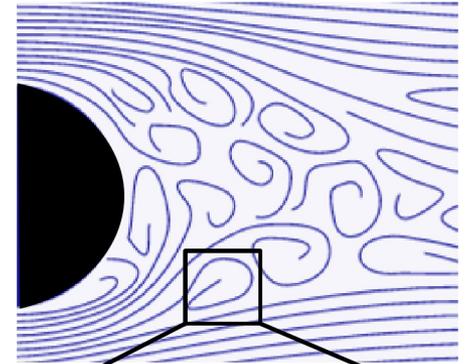
$$\vec{r} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = r \cdot \begin{pmatrix} \cos(\omega t) \\ \sin(\omega t) \end{pmatrix}$$

$$\vec{u} = \begin{pmatrix} u_x \\ u_y \end{pmatrix} = r \omega \cdot \begin{pmatrix} -\sin(\omega t) \\ \cos(\omega t) \end{pmatrix} = \omega \begin{pmatrix} -y \\ x \end{pmatrix}$$

$$(\text{rot } \vec{u})_z = \frac{\partial u_y}{\partial x} - \frac{\partial u_x}{\partial y} = 2\omega$$

$$(\text{rot } \vec{u})_x = 0 = (\text{rot } \vec{u})_y$$

$$\vec{\omega} = \frac{1}{2} \text{rot } \vec{u}$$



Bei hinreichend hoher Geschwindigkeit bilden sich hinter umströmten Hindernissen Wirbel aus.

Wirbelkern:

Starre Rotation der Flüssigkeitsscheibe mit konstanter

Winkelgeschwindigkeit ω : $\vec{u} = \vec{\omega} \times \vec{r}$

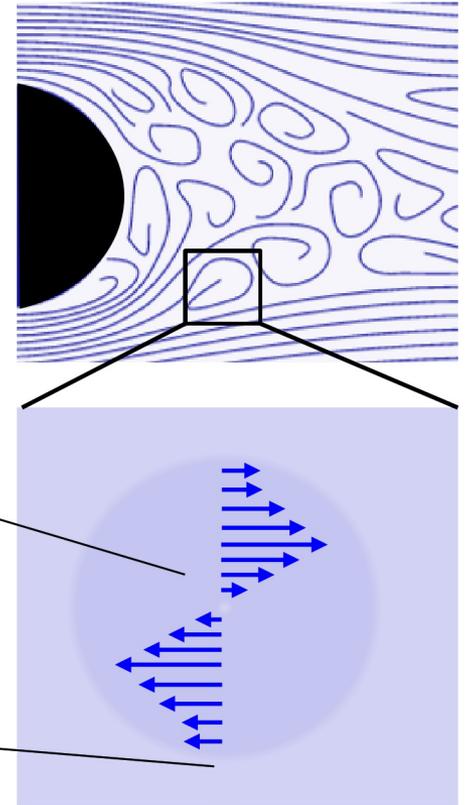
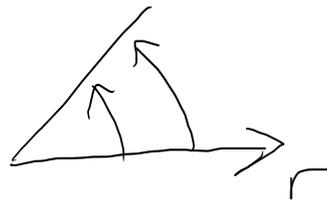
Hier gilt: $\vec{\omega} = \frac{1}{2} \text{rot } \vec{u}$

Zirkulationsströmung:

$|\vec{u}|$ nimmt mit Abstand vom Kern ab

$$(\vec{u} \cdot \vec{\nabla}) \vec{u} = -\frac{1}{\rho} \vec{\nabla} p$$

$$\frac{dp}{dr} = \rho \frac{u^2}{r} > 0$$



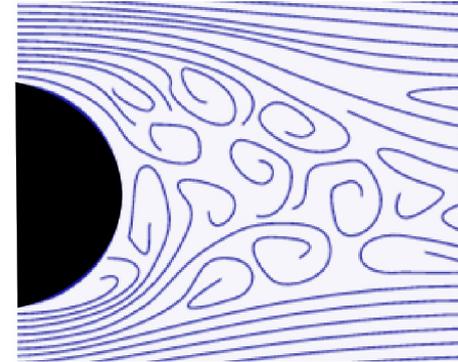
Wirbel bewegen sich, Größe und Richtung von $\vec{\omega}$ ändern sich zeitlich.

Ideale Flüssigkeit:

Wirbel können weder entstehen noch abgebaut werden

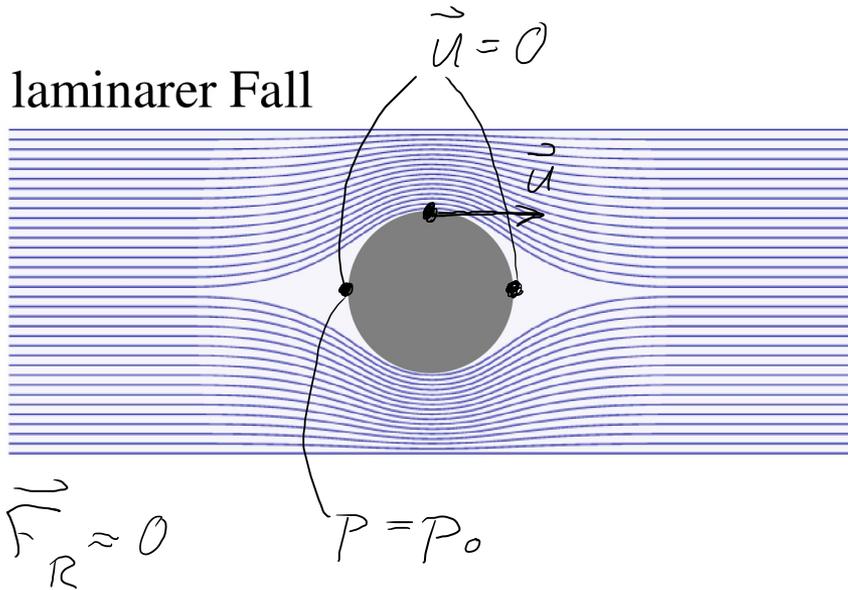
→ Ist die Flüssigkeit anfänglich wirbelfrei, bleibt sie das auch.

Masse und Drehimpuls eines Wirbels bleiben erhalten.

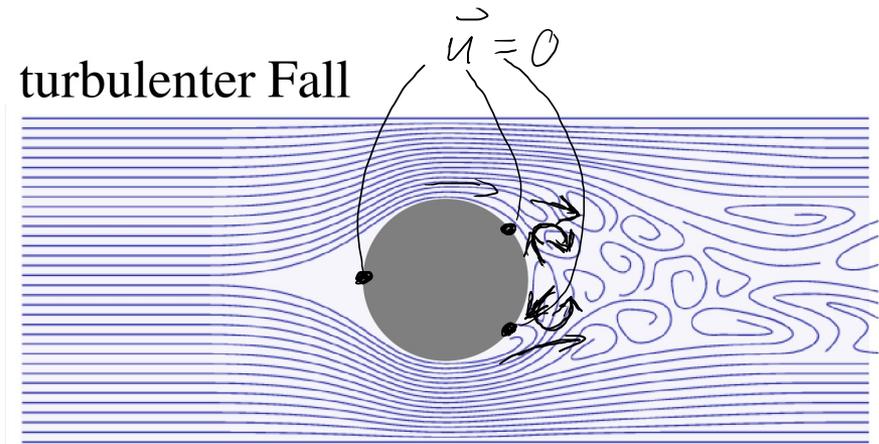


Reale Flüssigkeiten:

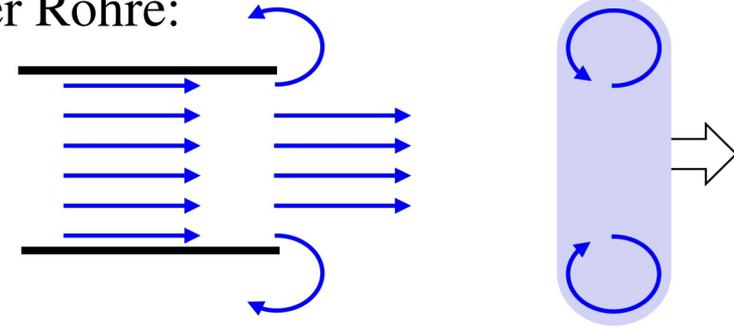
laminarer Fall

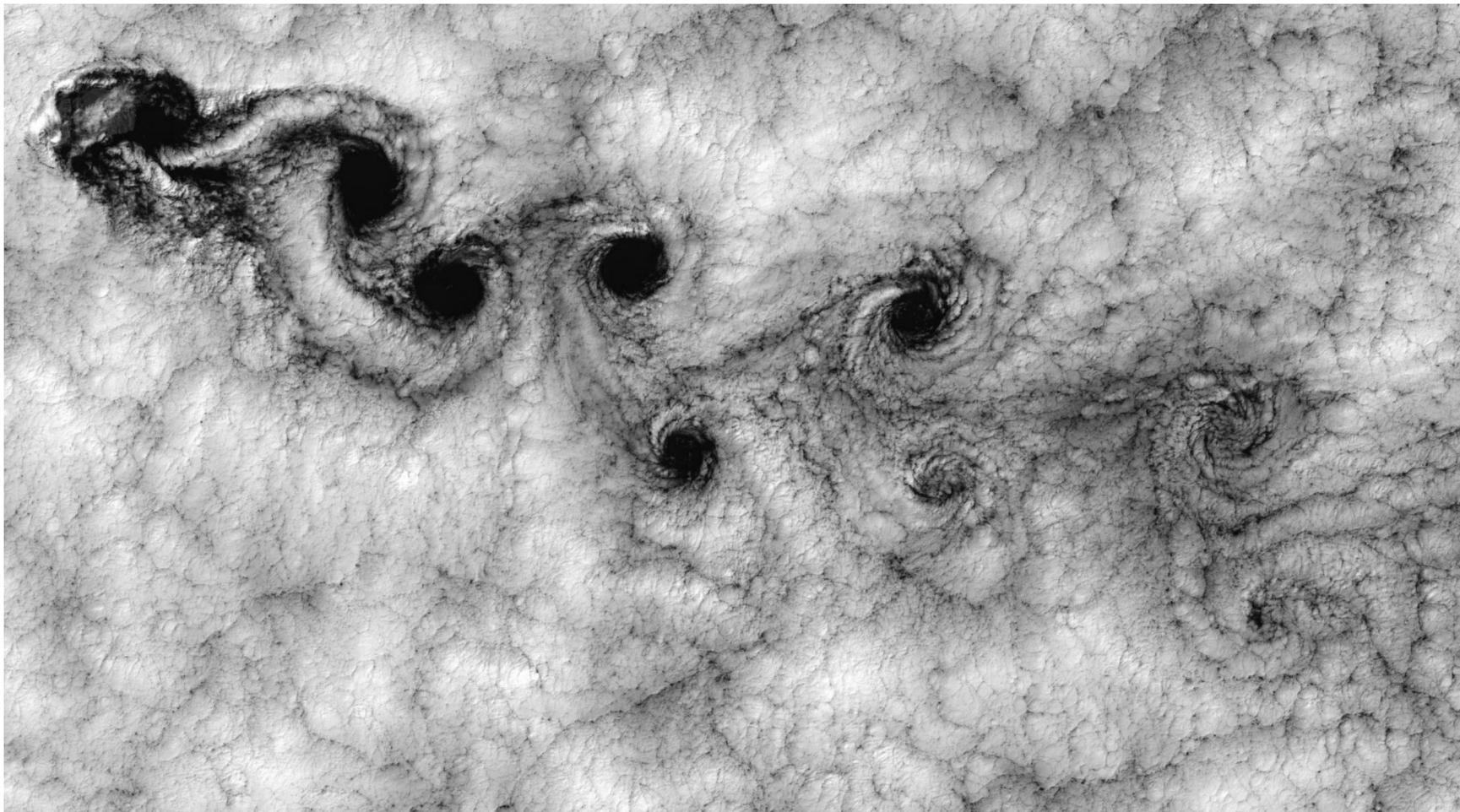


turbulenter Fall



Bildung von Wirbelringen am Ausgang durchströmter Rohre:





Die Kármánsche Wirbelstraße ist ein Phänomen, bei dem sich hinter einem umströmten Körper gegenläufige Wirbel bilden. Auf der Satellitenaufnahme sind Wirbel hinter den Juan-Fernández-Inseln zu erkennen (NASA GSFC).

https://www.dlr.de/content/de/bilder/2016/2/k-rm-nsche-wirbelstrasse_23388.html

Strömungswiderstand:

Auf Körper der Querschnittsfläche A in einer Strömung wirkt eine Kraft

$$F_W = \frac{1}{2} \rho u^2 \cdot c_W A$$

Der Widerstandswert c_W ist abhängig vom Strömungsprofil



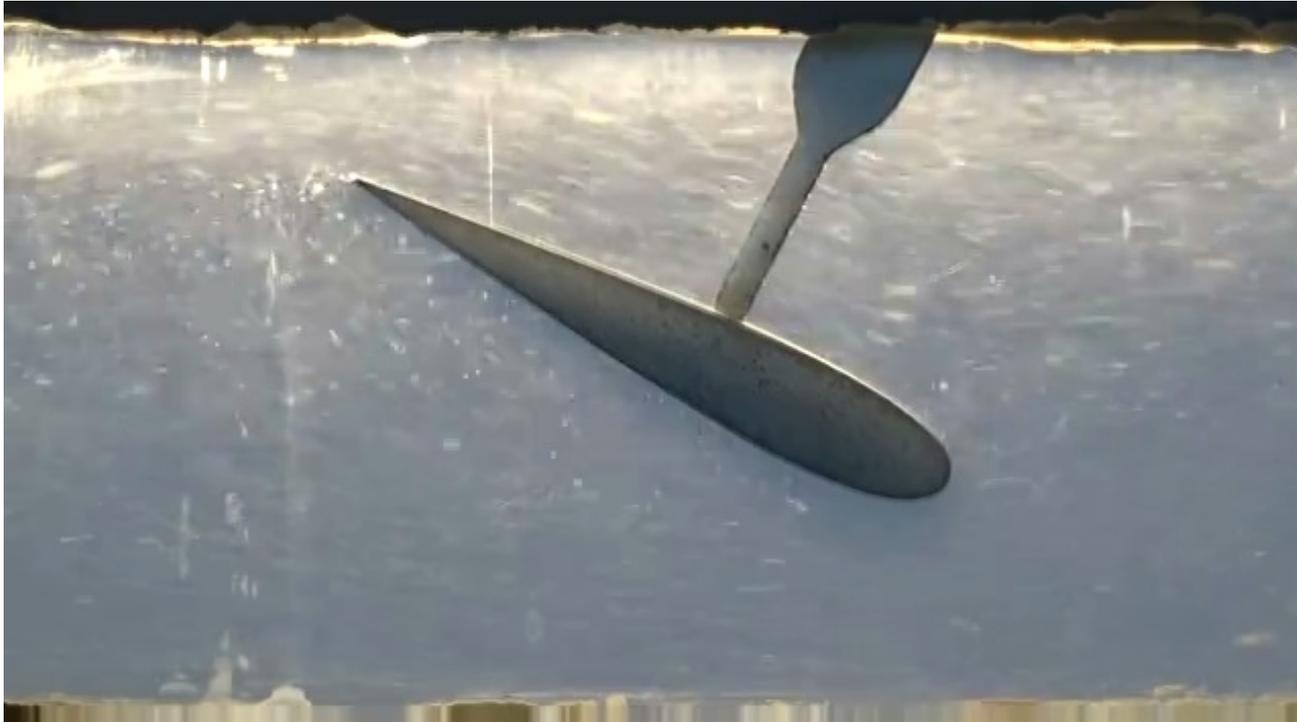
Dynamischer Auftrieb:

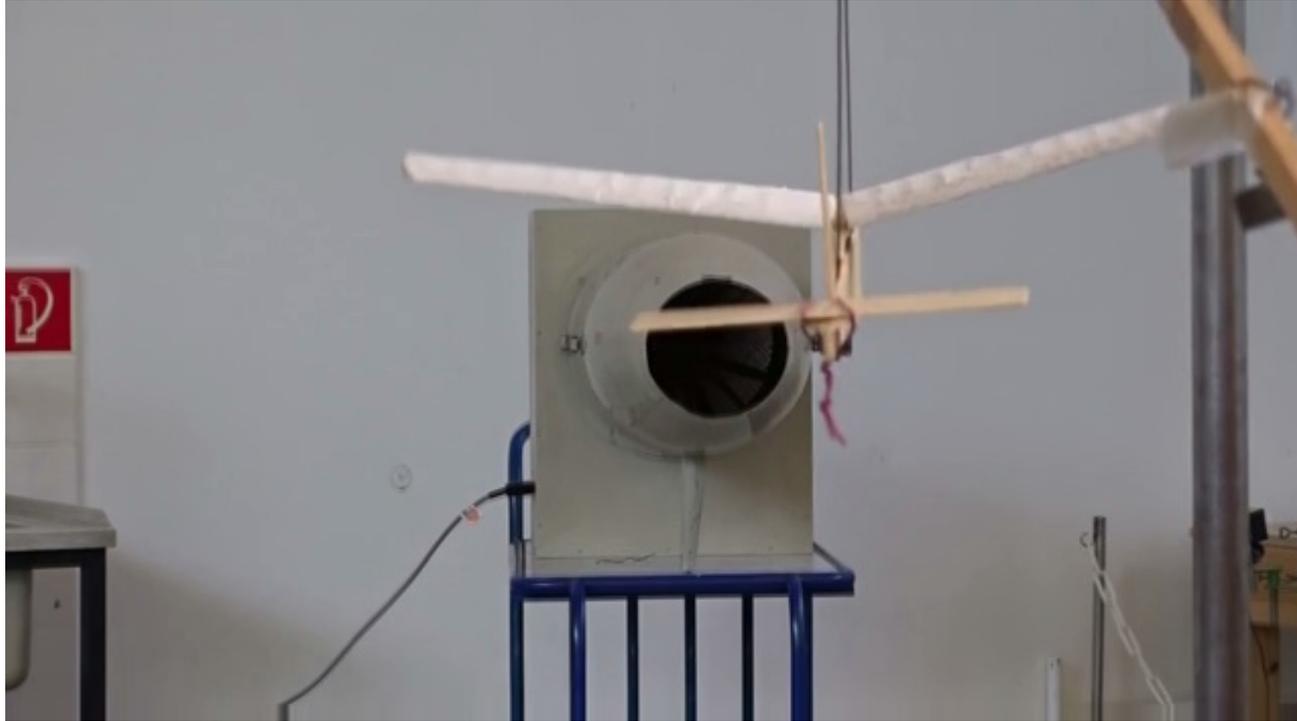
Auf asymmetrische Körper oder Körper, die in einem Anstellwinkel zur Strömungsrichtung stehen, wirkt eine vertikale Kraft:

$$F_A = \frac{1}{2} \rho u^2 \cdot c_A A$$

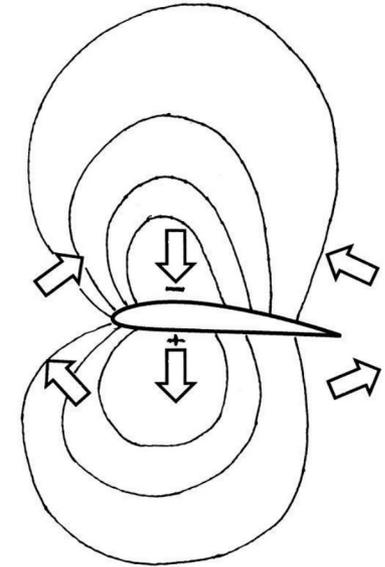
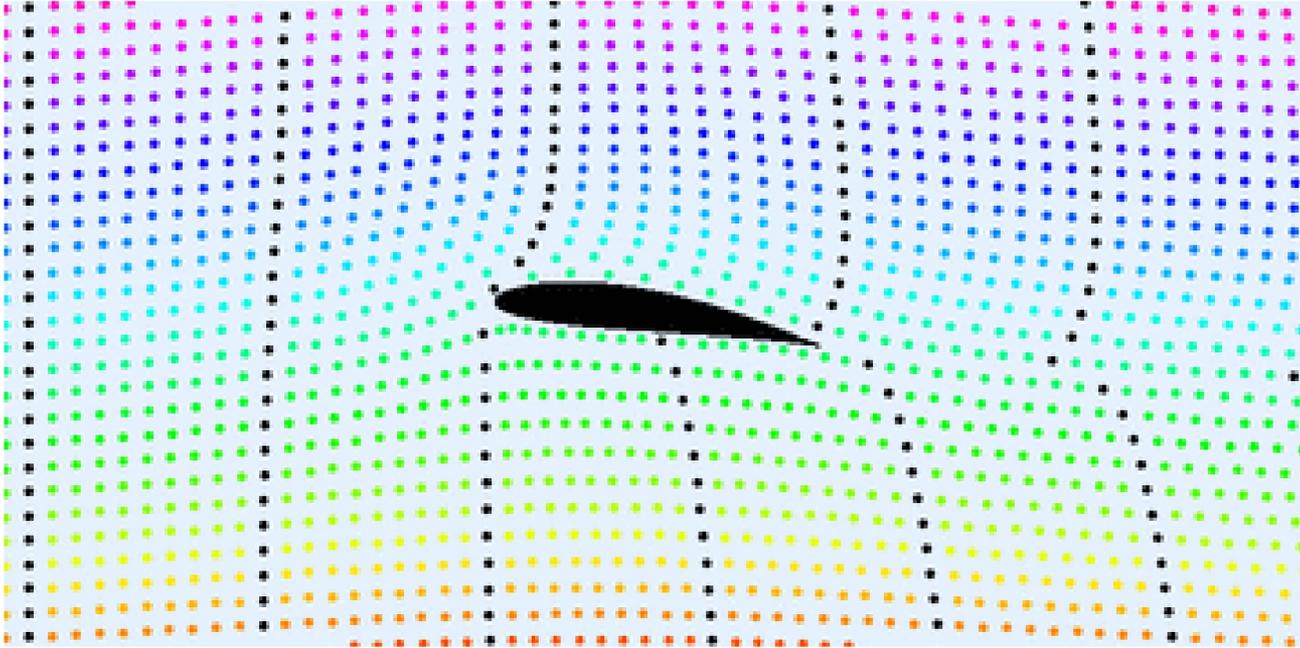
Der Widerstandswert c_A ist abhängig vom Strömungsprofil







Geschwindigkeitsfeld und Druckverteilung



[https://en.wikipedia.org/wiki/Lift_\(force\)](https://en.wikipedia.org/wiki/Lift_(force))